

**Korrekturblatt zur "Technischen Mechanik" 4. Auflage
Stand 2.3.2012**

Seite	Ort	Korrektur
4	4. Zeile	Streiche „die von außerhalb innere Kräfte,“
21	5. Zeile	Lösche „;“
26	Bild 1-6-2	Ergänze „b“
32	Bild 1-8-1	Ergänze „c“
43	Oben	Kursiv setzen „Festlager“
43	Oben	Kursiv setzen „Loslager“
47	Bild 1-11-2	Verschiebe „, a kartesische Koordinaten, b Polarkoordinaten“ zu Bildunterschrift 1-11-1
84	4. Zeile	...Q-[1_1/(l_1+l_2) ...
87		$M(x)=...+M(x) = \dots \int_0^x \xi q(\xi) d\xi$
101	Mitte	$\Delta W := \mathbf{F} \cdot \Delta \mathbf{r}$
112	Unten	Ergänze ... $\tau_{yx} =$
113	Mitte	$\sigma_2 = \frac{\sigma_x + \sigma_y}{2} - \sqrt{\dots}$
116	Bild 2-1-11	ersetze zweimal A durch ΔA
143	Erste Gl.	Ersetze $\begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}$ durch $\begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix}$
156	Mitte	..., $\cos 2\alpha_E = \dots$
156	Unten	$\dots = \frac{I_{y^*} + I_{z^*}}{2} \dots$
184	Letzte Gl.	$\dots = \frac{Ml}{GI_p}$
209	Mitte	$M(x) = -F \dots$

227	Erste Gl.	$\dots = -\mathbf{e}_\rho = \dots$
228	Mitte	\dots aus Abschnitt 3.1.4 erhält \dots
252	Unten	$\dots m - v^2 / \dots$
254	Mitte	\dots beschleunigung
268	Vorletzte Gl.	$\dots = \frac{\partial}{\partial x} \left(\frac{\partial V}{\partial y} \right) = \dots$
290	Mitte	$m := \sum_i m_i$
301	Mitte	$\dots + \mathbf{e}_{K_y} s_y + \dots$