

Bachelor-, Studien- oder Masterarbeit

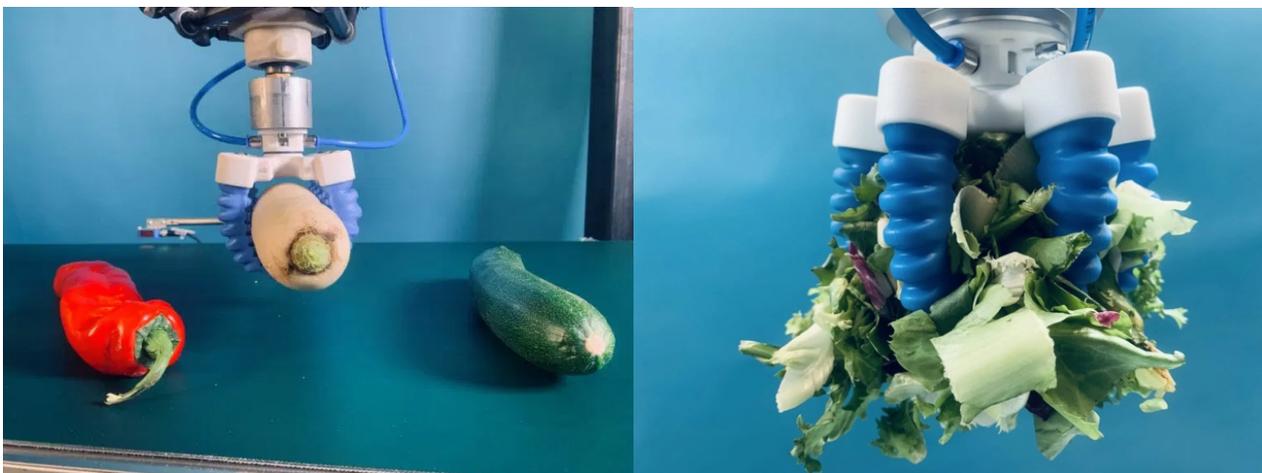
An der Helmut-Schmidt-Universität / Universität der Bundeswehr Hamburg (HSU/UniBw H) Fakultät für Maschinenbau, Professur für Technologie von Logistiksystemen sind Abschlussarbeiten (Studienarbeit/Bachelorarbeit/Masterarbeit) zu dem Thema

Automatisierte Handhabung in der Logistik

zu vergeben.

Das schonende und zuverlässige Handhaben unterschiedlichster Produkte mit einem Greifsystem ist eine herausfordernde Aufgabe. Insbesondere bei der Kommissionierung und in der Lebensmittellogistik, wo Artikel verschiedener Gestalt und Empfindlichkeit von einem System sehr schnell und sicher bewegt werden müssen, fehlt es an geeigneten Greifsystemen.

Daher wird am Lehrstuhl für Technologie von Logistiksystemen an modularen mechatronischen Greifsystemen geforscht, die aus fluidisch betriebenen elastischen Aktoren und Greifelementen bestehen. Das Zusammenspiel der nachgiebigen Strukturen, der Sensorik und der Objekterkennung ermöglichen eine flexible Umsetzung industrieller Handhabungsaufgaben. Die Greifsysteme können in realitätsnahe Robotik- und Logistiksysteme im Labor des Lehrstuhls integriert und erprobt werden.



Rund um das Forschungsfeld der automatisierten Handhabung in der Logistik können Bachelor-, Seminar und Studienarbeiten durchgeführt werden, die je nach Interesse Schwerpunkte in folgenden Bereichen haben können:

- Recherche und Konzeptentwicklung
- Konstruktive Methoden
- Experimentelle Methoden
- Regelungstechnik- und Robotik
- Objekterkennung und Künstliche Intelligenz

Die genaue Aufgabenstellung wird zusammen ausgearbeitet, um die Interessen der Studierenden mit den aktuellen Forschungsinhalten des Lehrstuhls bestmöglich zu verknüpfen.

Weiterführende Fragen beantwortet Ihnen gerne Herr Dr. Stephan Ulrich (E-Mail: stephan.ulrich@hsu-hh.de).